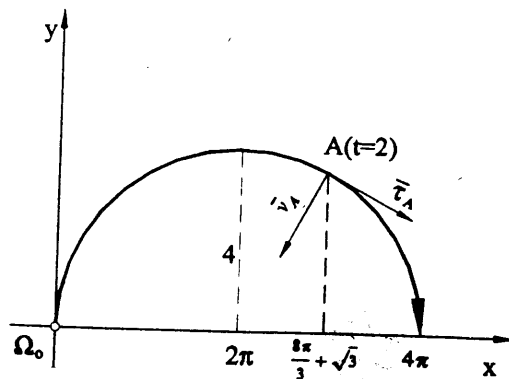


Punkt materialny A porusza się po krzywej (rys. 1.13 a) o równaniu:

$$\vec{r}(\lambda): \begin{cases} x = 2(\lambda - \sin \lambda) \\ y = 2(1 - \cos \lambda), \end{cases} \quad 0 \leq \lambda \leq 2\pi$$

ruchem $s(t) = t^4 - 4$.

Punkt początkowy Ω_0 toru jest dla $\lambda = 0$. Orientacja toru dodatnia dla $t > 0$. Wyznaczyć \vec{v} i \vec{a} dla $t = 2$.



Jest to naturalny opis ruchu punktu, gdyż podane są: tor, orientacja toru, punkt początkowy toru i równanie ruchu $s = s(t)$. Punkt początkowy toru – $\Omega_0 (x = 0, y = 0)$. Dla $t = 2$:

$$s(t = 2) = 2^4 - 4 = 12 = s_A$$

Wyznaczamy położenie punktu A na torze dla $t = 2$

$$\begin{aligned} 12 &= \int_{\lambda=0}^{\lambda_A} \sqrt{(x')^2 + (y')^2} d\lambda = \int_{\lambda=0}^{\lambda_A} \sqrt{4(1 - \cos \lambda)^2 + 4 \sin^2 \lambda} d\lambda = \\ &= 2 \int_{\lambda=0}^{\lambda_A} \sqrt{2(1 - \cos \lambda)} d\lambda = 2 \int_{\lambda=0}^{\lambda_A} \sqrt{4 \sin^2 \frac{\lambda}{2}} d\lambda = 4 \int_{\lambda=0}^{\lambda_A} \left| \sin \frac{\lambda}{2} \right| d\lambda = \\ &= 4 \int_{\lambda=0}^{\lambda_A} \sin \frac{\lambda}{2} d\lambda = 4 \left(-2 \cos \frac{\lambda}{2} \right) \Big|_0^{\lambda_A} = -8 \cos \frac{\lambda_A}{2} + 8 = 12 \end{aligned}$$

Stąd

$$\lambda_A = \frac{4}{3}\pi \rightarrow A \left(\frac{8}{3}\pi + \sqrt{3}, 3 \right)$$

W położeniu A wyznaczamy wersory $\vec{\tau}_A$ i \vec{n}_A oraz promień ρ_A koła krzywiznowego. Liczymy zatem:

wektor styczny do toru i jego wersor

– promień koła krzywiznowego

$$\vec{r}' = \left(\frac{dx}{d\lambda}, \frac{dy}{d\lambda} \right) = (2 - 2 \cos \lambda, 2 \sin \lambda)$$

$$\rho_x = \frac{|\vec{r}'|^3}{|\vec{r}' \times \vec{r}''|}$$

$$\vec{r}_A = \vec{r}' \left(\lambda_A = \frac{4}{3}\pi \right) = (3, -\sqrt{3}), \quad |\vec{r}_A| = 2\sqrt{3}$$

$$\vec{r}'' = \left(\frac{d^2x}{d\lambda^2}, \frac{d^2y}{d\lambda^2} \right) = (2 \sin \lambda, 2 \cos \lambda)$$

$$\vec{\tau}_A = \frac{\vec{r}_A}{|\vec{r}_A|} = \left(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2} \right)$$

$$\vec{r}'_A = \vec{r}'' \left(\lambda_A = \frac{4}{3}\pi \right) = (-\sqrt{3}, -1)$$

wersor \vec{v}_A kierunku normalnego głównego

$$\vec{r}_A \times \vec{r}'_A = (0, 0, -6) \Rightarrow |\vec{r}_A \times \vec{r}'_A| = 6$$

$$\vec{v}_A \cdot \vec{\tau}_A = 0 \Rightarrow \vec{v}_A = \left(-\frac{1}{2}, -\frac{\sqrt{3}}{2} \right)$$

$$\rho_A = \frac{(2\sqrt{3})^3}{6} = 4\sqrt{3}$$

Możemy teraz odpowiedzieć na postawione pytania:

$$\vec{v} = \dot{s} \vec{\tau} = 4t^3 \vec{\tau}$$

$$\vec{a} = \ddot{s} \vec{\tau} + \frac{\dot{s}^2}{\rho_x} \vec{v} = 12t^2 \vec{\tau} + \frac{16t^6}{\rho_x} \vec{v}$$

$$\vec{v}_A = \vec{v}(t = 2) = 32 \vec{\tau}_A = (16\sqrt{3}, -16)$$

$$\vec{a}_A = \vec{a}(t = 2) = 48 \vec{\tau}_A + \frac{256}{3} \sqrt{3} \vec{v}_A = \left(-\frac{56}{3} \sqrt{3}, -152 \right)$$