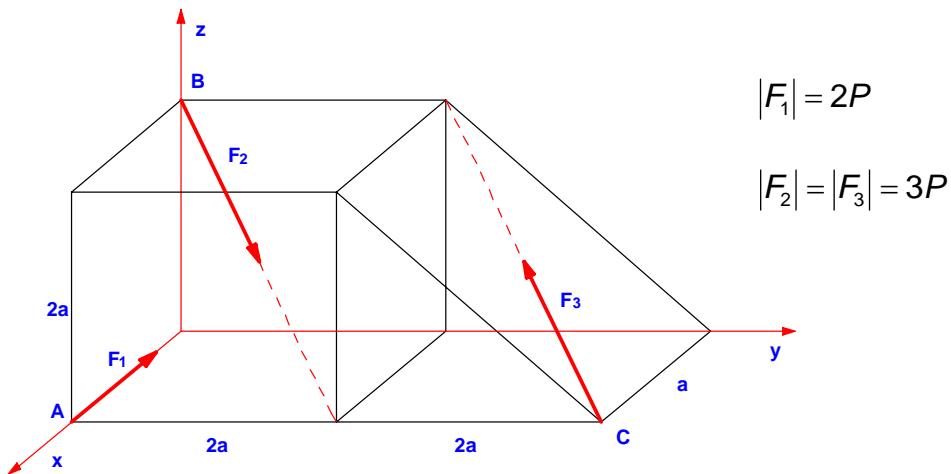


Układ sił zredukować w punkcie osi środkowej.



Odpowiedź:

Wynikiem redukcji jest skrętnik złożony z wektora $\bar{b} = \bar{S} = (-2P, 0, 0)$ zaczepionego w

dowolnym punkcie D osi środkowej o równaniu $\bar{r} = \begin{cases} x = \lambda \\ y = a \\ z = 0 \end{cases}$ i pary sił o momencie

$$\bar{M}_D = (4Pa, 0, 0)$$